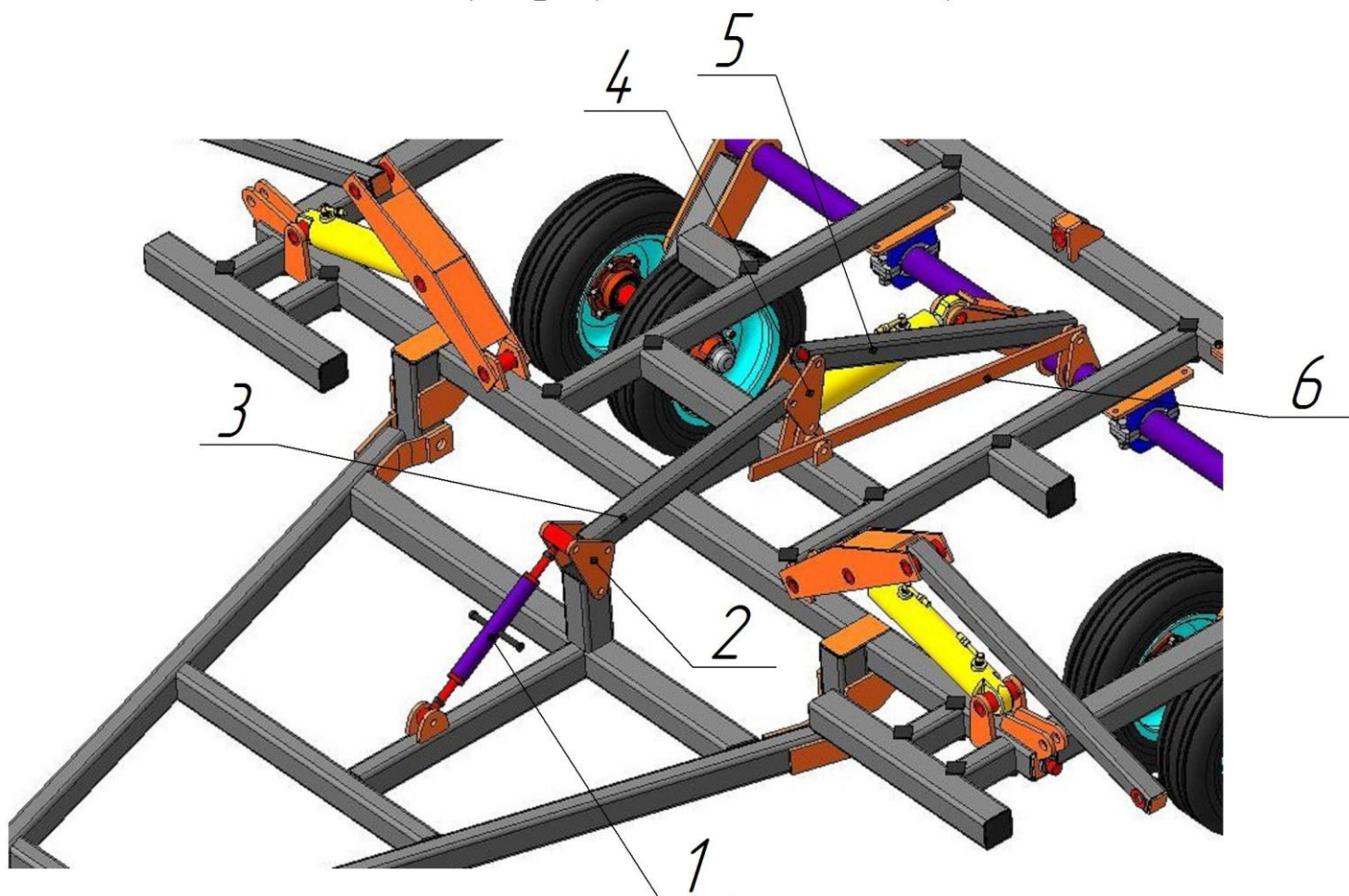


с помощью системы рычагов изменяется взаимное положение (выше-ниже) передней и задней линии лап

*Механизм регулировки положения прицепа.*



1. Винт регулировочный

2. Эксцентрик передний

3. Тяга  $L=920$  мм

4. Эксцентрик задний

5. Тяга  $L=1230$  мм

6. Тяга фиксации транспортного положения.

С помощью винта 1 регулируется параллельность лап относительно рабочей поверхности.

\*Отличие переднего эксцентрика от заднего наличие на первом приваренных дистанционных втулок, на заднем их нет.